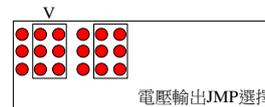
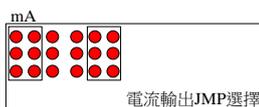
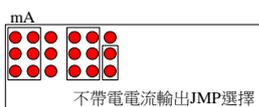
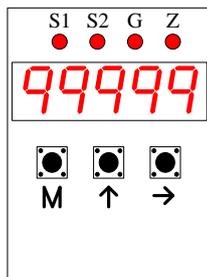


面板說明



按鍵操作	
按鍵名稱	說明
M	切換設定畫面/儲存
↑	上數鍵
→	右移鍵/下數鍵/確認鍵
↑ + →	離開設定

設定操作流程			
0-0	111.1	正常顯示	按 M · 顯示[PAG1]顯示群組
0-1	PAG1	輸入顯示群組	按 → · 顯示[UNIT]溫度單位設定 / 按 M · 顯示[PAG2]警報群組
0-2	PAG2	警報群組	按 → · 顯示[SSET]啟動比較值設定 / 按 M · 顯示[PAG3]類比輸出群組
0-3	PAG3	輸出群組	按 → · 顯示[OMD1] 輸出 1 模式設定 / 按 M · 顯示[PAG2]通信群組
0-4	PAG4	通信群組	按 → · 顯示[ADDR]位址設定 / 按 M · 顯示[PAG2]暗碼群組
0-5	CODE	內碼群組	按 → · 顯示[0000]內碼設定 / 按 M · 顯示[111.1]正常顯示
1-1	UNIT	溫度單位設定	按 M · 顯示[°C] 溫度單位選擇
1-2	°C	溫度單位選擇	輸入範圍[°C,°F] / 按 M · 儲存後 · 顯示[111.1]正常顯示
2-1	SSET	啟動比較值設定	按 M · 顯示[0000] 啟動比較值選擇
2-2	0000	啟動比較值選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[SDY]啟動延遲設定
2-3	SDY	啟動延遲設定	按 M · 顯示[0000]啟動延遲選擇
2-4	0000	溫度單位選擇	輸入範圍[0000~9999]秒 / 按 M · 儲存後 · 顯示[RMD1]警報 1 模式設定
2-5	RMD1	警報 1 模式設定	按 M · 顯示[HI] 警報 1 模式選擇
2-6	HI	警報 1 模式選擇	輸入範圍[NONE,HI,LO] / 按 M · 儲存後 · 顯示[SET1]比較值 1 設定
2-7	SET1	比較值 1 設定	按 M · 顯示[0000] 比較值 1 選擇
2-8	0800	比較值 1 選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[DB1]滯留值 1 設定
2-9	DB1	滯留值 1 設定	按 M · 顯示[0000] 滯留值 1 選擇
2-10	0000	滯留值 1 選擇	輸入範圍[0000~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[ODY1]動作延遲 1 設定
2-11	ODY1	動作延遲 1 設定	按 M · 顯示[0000] 動作延遲 1 選擇
2-12	0000	動作延遲 1 選擇	輸入範圍[0000~9999]秒 / 按 M · 儲存後 · 顯示[FDY1]復歸延遲 1 設定
2-13	FDY1	復歸延遲 1 設定	按 M · 顯示[0000] 復歸延遲 1 選擇
2-14	0000	復歸延遲 1 選擇	輸入範圍[0000~9999]秒 / 按 M · 儲存後 · 顯示[RMD2]警報 2 模式設定
2-5	RMD2	警報 2 模式設定	按 M · 顯示[HI] 警報 2 模式選擇
2-6	HI	警報 2 模式選擇	輸入範圍[NONE,HI,LO] / 按 M · 儲存後 · 顯示[SET2]比較值 2 設定
2-7	SET2	比較值 2 設定	按 M · 顯示[0000] 比較值 2 選擇
2-8	0800	比較值 2 選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[DB2]滯留值 2 設定
2-9	DB2	滯留值 2 設定	按 M · 顯示[0000] 滯留值 2 選擇
2-10	0000	滯留值 2 選擇	輸入範圍[0000~9999] / 按 M · 儲存後 · 顯示[ODY2]動作延遲 2 設定
2-11	ODY2	動作延遲 2 設定	按 M · 顯示[0000] 動作延遲 2 選擇
2-12	0000	動作延遲 2 選擇	輸入範圍[0000~9999]秒 / 按 M · 儲存後 · 顯示[FDY2]復歸延遲 2 設定
2-13	FDY2	復歸延遲 2 設定	按 M · 顯示[0000] 復歸延遲 2 選擇
2-14	0000	復歸延遲 2 選擇	輸入範圍[0000~9999]秒 / 按 M · 儲存後 · 顯示[111.1]正常顯示
3-1	OMD1	輸出 1 模式設定	按 M · 顯示[0-20] 輸出 1 模式選擇
3-2	0-20	輸出 1 模式選擇	輸入範圍[0-20,4-20,0-5,1-5,0-10] / 按 M · 儲存後 ·

			顯示[DAH1]輸出上限對應值1設定
3-3	DAH1	輸出上限對應值1設定	按 M ·顯示[1000]輸出上限對應值1選擇
3-4	1000	輸出上限對應值1選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M ·儲存後·顯示[DAL1]輸出下限對應值1設定
3-5	DAL1	輸出下限對應值1設定	按 M ·顯示[0000]輸出下限對應值1選擇
3-6	0000	輸出下限對應值1選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M ·儲存後·顯示[OMD2]輸出2模式設定
3-7	OMD2	輸出2模式設定	按 M ·顯示[0-20]輸出2模式選擇
3-8	0-20	輸出2模式選擇	輸入範圍[0-20,4-20,0-5,1-5,0-10] / 按 M ·儲存後· 顯示[DAH2]輸出上限對應值2設定
3-9	DAH2	輸出上限對應值2設定	按 M ·顯示[1000]輸出上限對應值2選擇
3-10	1000	輸出上限對應值2選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M ·儲存後·顯示[DAL2]輸出下限對應值2設定
3-11	DAL2	輸出下限對應值2設定	按 M ·顯示[0000]輸出下限對應值1選擇
3-12	0000	輸出下限對應值2選擇	輸入範圍[-1999~9999] / 按 M ·儲存後·顯示[111.1]正常顯示
4-1	ADDR	位址設定	按 M ·顯示[001]位址選擇
4-2	001	位址選擇	輸入範圍[001~255] / 按 M ·儲存後·顯示[BUAD]鮑率設定
4-3	BUAD	鮑率設定	按 M ·顯示[96]鮑率選擇
4-4	96	鮑率選擇	輸入範圍[12,24,48,96,192,384] / 按 M ·儲存後·顯示[PARI]位元檢查設定
4-5	PARI	位元檢查設定	按 M ·顯示[96]鮑率選擇
4-6	N.8.1	位元檢查選擇	輸入範圍[N.8.1,N.8.2,O.8.1,E.8.1] / 按 M ·儲存後·顯示[111.1]正常顯示
5-1	0000	內碼設定	輸入範圍[0000~9999] 輸入[0000]顯示程式版本 / 按 M ·執行 輸入[0095]恢復出廠預設值 / 按 M ·執行 輸入[0020] / 按 M ·執行後·LED [ZRO]閃爍 溫度調整設定 輸入[0030] / 按 M ·執行後·顯示[OZR1]輸出1下限調整設定
5-2	LED [ZRO] 閃爍	溫度調整設定	利用↑·→調整溫度 按 M ·顯示[111.1]正常顯示
5-3	OZR1	輸出1下限調整設定	利用↑·→調整輸出 按 M ·顯示[OSP1]輸出1上限調整設定
5-4	OSP1	輸出1上限調整設定	利用↑·→調整輸出 按 M ·顯示[OZR2]輸出2下限調整設定
5-5	OZR2	輸出2下限調整設定	利用↑·→調整輸出 按 M ·顯示[OSP2]輸出2上限調整設定
5-6	OSP2	輸出2上限調整設定	利用↑·→調整輸出 按 M ·顯示[111.1]正常顯示

Modbus RTU Mode(Configuration)(Base0)

Register Number	Register Name	Type	Saved	Unit	Range	Register Description
1000 1001 1002 1003	Product Type	R	N	ASCII	FR	
1004	Firmware_version	R	N	0.1	1~9999	Ver
1005	保留					
1006	溫度顯示	R	N	0.1	-19999~19999	
1007	保留					
1008	保留					
1009	警報狀態	R	N	BIT	0~1	BIT0 = 啟動警報 BIT1 = 警報 1 BIT2 = 警報 2
1010	保留					
1011	保留					
1012	保留					
1013	保留					
1014	保留					
1015	保留					
1016	保留					
1017	保留					
1018	保留					
1019	保留					
1020	保留					
1021	保留					
1022	保留					
1023	保留					
1024	保留					
1025	保留					
1026	保留					
1027	保留					
1028	保留					
1029	保留					
1030	UNIT(溫度單位)	R/W	Y		0~1	0=°C,1=°F
1031	保留					
1032	保留					
1033	ZERO(溫度調整)	R/W	Y	0.1	-1999~9999	
1034	保留					
1035	保留					
1036	保留					
1037	SSET(啟動警報)	R/W	Y		-1999~9999	
1038	SDY(啟動延遲)	R/W	Y	1 秒	0~9999	
1039	RMD1(警報 1 模式)	R/W	Y		0~2	0=NONE,1=HI,2=LO
1040	保留					
1041	SET1(警報 1 比較值)	R/W	Y		-1999~9999	
1042	DB1(警報 1 遲滯值)	R/W	Y		0~9999	
1043	ODY1(警報 1 動作延遲)	R/W	Y	1 秒	0~9999	
1044	FDY1(警報 1 復歸延遲)	R/W	Y	1 秒	0~9999	
1045	RMD2(警報 2 模式)	R/W	Y		0~2	0=NONE,1=HI,2=LO
1046	保留					
1047	SET2(警報 2 比較值)	R/W	Y		-1999~9999	
1048	DB2(警報 2 遲滯值)	R/W	Y		0~9999	
1049	ODY2(警報 2 動作延遲)	R/W	Y	1 秒	0~9999	
1050	FDY2(警報 2 復歸延遲)	R/W	Y	1 秒	0~9999	
1051	OMD1(輸出 1 模式)	R/W	Y		0~4	0=0-20,1=4-20,2=0-5, 3=1-5,4=0-10
1052	保留					
1053	DAH1(輸出 1 上限對應值)	R/W	Y		-1999~9999	
1054	保留					
1055	DAL1(輸出 1 下限對應值)	R/W	Y		-1999~9999	
1056	OSP1(輸出 1 上限調整)	R/W	Y		-1999~9999	
1057	OZR1(輸出 1 下限調整)	R/W	Y		-1999~9999	
1058	OMD2(輸出 2 模式)	R/W	Y		0~4	0=0-20,1=4-20,2=0-5,

						3=1-5,4=0-10
1059	保留					
1060	DAH2(輸出 2 上限對應值)	R/W	Y		-1999~9999	
1061	保留					
1062	DAL2(輸出 2 下限對應值)	R/W	Y		-1999~9999	
1063	OSP2(輸出 2 上限調整)	R/W	Y		-1999~9999	
1064	OZR2(輸出 2 下限調整)	R/W	Y		-1999~9999	
1065	Addr(位址)	R/W	Y		1-255	
1066	Baud(鮑率)	R/W	Y		0-5	0:1200 1:2400 2:4800 3:9600 4:19200 5:38400
1067	Pari(位元檢查)	R/W	Y		0-3	0:n.8.1 1:n.8.2 2:o.8.1 3:e.8.1